

Mirel COȘULSCHI

*Bunicilor mei,
Constanța și Gheorghe Constantinescu*

Mirel COȘULSCHI

ALGORITMICA GRAFURILOR ȘI APLICAȚII

Ediția a III-a



Editura Universitaria
Craiova, 2020

Referenți științifici:

Prof.univ.dr. Ion Iancu

Lect.univ.dr. Petre Băzăvan

Copyright © 2020 Editura Universitaria

Toate drepturile sunt rezervate Editurii Universitaria

Descrierea CIP a Bibliotecii Naționale a României

COȘULSCHI, MIREL

Algoritmica grafurilor și aplicații / Mirel Coșulschi. – Ediția a 3-a.

Craiova: Universitaria, 2020

Conține bibliografie

ISBN 978-606-14-1660-8

51

© 2020 by Editura Universitaria

Această carte este protejată prin copyright. Reproducerea integrală sau parțială, multiplicarea prin orice mijloace și sub orice formă, cum ar fi xeroxarea, scanarea, transpunerea în format electronic sau audio, punerea la dispoziția publică, inclusiv prin internet sau prin rețelele de calculatoare, stocarea permanentă sau temporară pe dispozitive sau sisteme cu posibilitatea recuperării informațiilor, cu scop comercial sau gratuit, precum și alte fapte similare săvârșite fără permisiunea scrisă a deținătorului copyrightului reprezintă o încălcare a legislației cu privire la protecția proprietății intelectuale și se pedepsesc penal și/sau civil în conformitate cu legile în vigoare.

Prefață

Cu toată creșterea de popularitate a tutorialilor video, a cursurilor online, a prezentărilor PowerPoint, cărțile tipărite constituie, încă, principalul mijloc de răspândire al cunoștințelor. În acest sens, vine să își susțină cauza și cartea de față, ca modalitate de a deschide un zăvor ferecat pentru cei care bat la porțile cunoașterii.

Lucrarea de față prezintă capitole de algoritmică grafurilor ce abordează aproape toate aspectele importante din domeniu. Primele elemente de teoria grafurilor datează cu mult înaintea apariției calculatoarelor, grafurile devenind o parte importantă a informaticii, odată cu dezvoltarea acesteia ca știință. Un graf poate fi utilizat pentru modelarea unui sistem distribuit, văzut sub forma unui număr de componente de calcul autonome, interconectate prin intermediul unei rețele de comunicații și care cooperează în vederea realizării unor scopuri comune. Rețelele mobile ad-hoc, rețelele de senzori fără fir (wireless), structurile grid sau cloud sunt instanțe ale unui astfel de sistem distribuit, fiind întâlnite foarte des în ultimul timp. În aceeași idee menționăm că Facebook este un exemplu de graf social sau Web-ul este un exemplu de multi-graf orientat.

Pe lângă conceptele teoretice, cititorul interesat de subiect va găsi peste 90 de algoritmi prezentați în lucrarea structurată pe 10 capitole. O parte din algoritmi sunt introduși mai întâi la nivel conceptual și, mai apoi, prezentați în detaliu în pseudo-cod. Mulți algoritmi sunt analizați din punct de vedere al complexității, punându-se astfel la dispoziția unui programator un criteriu de evaluare a unui algoritm în vederea alegerii sale pentru rezolvarea unei probleme sau situații. Bibliografia bogată conține referințe către lucrări importante din domeniu.

Materialul este prezentat într-o înălțuire *teorie-algoritm- implementare-exemple-aplicații*, abordarea autorului înclinându-se spre metode de rezolvare a unor probleme cu caracter practic, al căror grad de dificultate variază de la simplu la dificil.

Cartea reprezintă un material de referință ce vine în sprijinul studenților care urmează cursul de algoritmică grafurilor la facultățile de informatică, calculatoare, automatică, telecomunicații și informatică economică, însă poate fi consultată în egală măsură de către elevii de liceu la profilul informatică sau de cititorul interesat de diferitele aspecte de implementare ale algoritmilor prezentați. De asemenea, prin topicile avansate prezentate în lucrare, constituie un material util studenților de la cursurile masterale și doctorale.

Mulțumirile autorului se îndreaptă către referenții științifici ai acestei lucrări pentru sugestiile și observațiile pertinente pe marginea manuscrisului.

Capitolul 1

Introducere în algoritmi

Definiția 1.1 *Algoritmul constituie o reprezentare finită a unei metode de calcul ce permite rezolvarea unei anumite probleme. Se poate spune că un algoritm reprezintă o secvență finită de operații, ordonată și complet definită, care, pornind de la datele de intrare, produce rezultate.*

Termenul de *algoritm* îi este atribuit matematicianului persan Abu Ja'far Mohammed ibn Musa al-Khowarizmi (sec. VIII-IX), care a scris o carte de matematică cunoscută în traducere latină sub titlul de "*Algorithmi de numero indorum*", iar apoi ca "*Liber algorithmi*", unde termenul de "*algorithm*" provine de la "*al-Khowarizmi*", ceea ce literal înseamnă "*din orasul Khowarizm*". Matematicienii din Evul Mediu înțelegeau prin algoritm o regulă (sau o mulțime de reguli) pe baza căreia se efectuau calcule aritmetice: de exemplu în secolul al XVI-lea, algoritmii se foloseau la înmulțiri sau înjumătățiri de numere.

Fiecare propoziție ce face parte din descrierea unui algoritm este, de fapt, o comandă ce trebuie executată de cineva, acesta putând fi o persoană sau o mașină de calcul. De altfel, un algoritm poate fi descris cu ajutorul oricărui limbaj, de la limbajul natural și până la limbajul de asamblare al unui calculator. Denumim *limbaj algoritmic* un limbaj al cărui scop este acela de a descrie algoritmi.

Algoritmul specifică succesiuni posibile de transformări ale datelor. Un *tip de date* poate fi caracterizat printr-o mulțime de valori ce reprezintă domeniul tipului de date și o mulțime de operații definite peste acest domeniu. Tipurile de date pot fi organizate în următoarele categorii:

1. *tipuri de date elementare* (de exemplu tipul *întreg*, tipul *real*) - valorile sunt unități atomice de informație;
2. *tipuri de date structurate* (de exemplu tipul *tablou*, tipul *înregistrare*) - valorile sunt structuri relativ simple rezultate în urma combinației unor valori elementare;
3. *tipuri de date structurate de nivel înalt* (de exemplu *stiva*) - se pot descrie independent de limbaj iar valorile au o structură mai complexă.

Un algoritm trebuie să posede următoarele *trăsături caracteristice*:

1. *claritate* - la fiecare pas trebuie să specifice operația pe care urmează să o efectueze algoritmul asupra datelor de intrare;
2. *corectitudine* - rezultatele trebuie să fie corecte;

3. *generalitate* - algoritmul trebuie să ofere soluția nu numai pentru o singură problemă ci pentru o întreagă clasă de probleme;
4. *finitudine* - algoritmul trebuie să se termine într-un timp finit;
5. *eficiență* - un algoritm poate fi utilizat numai în situația în care resursele de calcul necesare acestuia sunt în cantități rezonabile, și nu depășesc cu mult posibilitățile calculatoarelor la un moment dat.

Un *program* reprezintă implementarea unui algoritm într-un limbaj de programare. Studiul algoritmilor cuprinde mai multe aspecte:

- *elaborare* - activitatea de concepere a unui algoritm are și un caracter creativ, din această cauză nefiind posibilă deprinderea numai pe cale mecanică. Pentru a facilita obținerea unei soluții la o problemă concretă se recomandă folosirea tehnicilor generale de elaborare a algoritmilor la care se adaugă în mod hotărâtor intuiția programatorului;
- *exprimare* - implementarea unui algoritm într-un limbaj de programare se poate face utilizând mai multe stiluri: *programare structurată*, *programare orientată pe obiecte* etc.;
- *validare* - verificarea corectitudinii algoritmului prin metode formale;
- *analiză* - stabilirea unor criterii pentru evaluarea eficienței unui algoritm pentru a-i putea compara și clasifica.

Un model de reprezentare al memoriei unei mașini de calcul este acela al unei structuri liniare compusă din celule, fiecare celulă fiind identificată printr-o adresă și putând păstra o valoare corespunzătoare unui anumit tip de dată. Accesul la celule este facilitat de variabile. O *variabilă* se caracterizează prin:

- *un identificador* - un nume ce referă variabila;
- *o adresă* - desemnează o locație de memorie;
- *un tip de date* - descrie tipul valorilor memorate în celula de memorie asociată.

1.1 Limbajul pseudocod

Limbajul natural nu permite o descriere suficient de riguroasă a algoritmilor, de aceea, pentru reprezentarea acestora se folosesc alte modalități de descriere precum:

- *scheme logice*;
- *limbajul pseudocod*.

În continuare vom prezenta principalele construcții din cadrul limbajului pseudocod.

Intrări/ieșiri

Citirea datelor de intrare se poate realiza prin intermediul enunțului **Input**:

1: **Input** {lista variabile}

Afișarea rezultatelor este reprezentată cu ajutorul instrucțiunii **Output**:

1: **Output** {lista de valori}

Instrucțiunea de atribuire

Este instrucțiunea cel mai des utilizată într-un algoritm și realizează încărcarea unei variabile (locații de memorie) cu o anumită valoare. Are următoarea sintaxă:

1: $\langle \text{variabila} \rangle \leftarrow \langle \text{expresie} \rangle$

unde $\langle \text{expresie} \rangle$ este o expresie aritmetică sau logică.

Se evaluează expresia $\langle \text{expresie} \rangle$ iar rezultatul se atribuie variabilei $\langle \text{variabila} \rangle$, memorându-se în locația de memorie asociată. Această variabilă trebuie să fie de același tip de dată cu expresia sau un tip de dată care să includă și tipul expresiei.

O expresie este constituită din *operanzi* și *operatori*. *Operanzii* pot fi variabile și valori constante, iar *operatorii* pot fi:

- *operatori aritmetici* - + (adunare), - (scădere), * (înmulțire), / (împărțire), ^ (ridicare la putere), *div* (câtul împărțirii întregi), *mod* (restul împărțirii întregi);
- *operatori relaționali* - = (egal), \neq (diferit), < (strict mai mic), \leq (mai mic sau egal), > (strict mai mare), \geq (mai mare sau egal);
- *operatori logici* - OR sau \vee (disjuncție), AND sau \wedge (conjuncție), NOT sau \neg (negație).

Cea mai simplă expresie este formată dintr-o *variabilă* sau o *constantă* (operand). Expresiile mai complicate se obțin din operații efectuate între variabile și constante. La scrierea expresiilor trebuie să se țină cont de faptul că, în momentul evaluării lor, în primul rând se vor evalua expresiile din paranteze, iar operațiile se execută în ordinea determinată de prioritățile lor.

Enunțuri de ramificare

```
1: if <expresie-booleana> then
2:   <instrucțiune1>
   [
3: else
4:   <instrucțiune2>
   ]
5: end if
```

```
1: if (a mod 2 = 0) then
2:   Output { "Numarul este par" }
3: else
4:   Output { "Numarul este impar" }
5: end if
```

Enunțul `if ... then ... else` evaluează mai întâi expresia booleană pentru a determina unul din cele două drumuri pe care le poate lua execuția algoritmului. Ea poate include opțional o clauză `else`.

Dacă $\langle \text{expresie-booleana} \rangle$ se evaluează la valoarea de adevăr `true`, atunci se execută $\langle \text{instrucțiune1} \rangle$ și se continuă cu următoarea instrucțiune după `if`. Dacă $\langle \text{expresie-booleana} \rangle$ are valoarea de adevăr `false`, atunci se execută $\langle \text{instrucțiune2} \rangle$. $\langle \text{instrucțiune1} \rangle$ și $\langle \text{instrucțiune2} \rangle$ sunt instrucțiuni compuse ce pot să conțină, la rândul lor, o altă instrucțiune `if`.

Exemplul 1.1 *Un algoritm simplu este cel ce rezolvă ecuația de gradul I, $ax+b=0$, $a, b \in \mathbb{R}$ (algoritmul 1). Acesta se bazează pe rezolvarea matematică a ecuației de gradul I:*

1. *dacă $a = 0$, atunci ecuația devine $0 \cdot x + b = 0$. Pentru cazul în care $b \neq 0$ avem $0 \cdot x + b = 0$, egalitate ce nu poate fi satisfăcută pentru nicio valoare a lui $x \in \mathbb{R}$ sau \mathbb{C} . Spunem, în acest caz, că ecuația este incompatibilă. Dacă $b = 0$, avem $0 \cdot x + 0 = 0$, relația fiind adevărată pentru orice valoare a lui $x \in \mathbb{R}$. Spunem că ecuația este compatibil nedeterminată.*

2. dacă $a \neq 0$, ecuația are o singură soluție, $x_1 = -\frac{b}{a} \in \mathbb{R}$.

Algoritm 1 Algoritm pentru rezolvarea ecuației de gradul I

```

1: Input { $a, b$ }
2: if ( $a = 0$ ) then
3:   if ( $b = 0$ ) then
4:     Output { "Ecuatie compatibil nedeterminata" }
5:   else
6:     Output { "Ecuatie incompatibila" }
7:   end if
8: else
9:    $x \leftarrow -\frac{b}{a}$ 
10:  Output { "Solutia este:",  $x$  }
11: end if

```

Având acest algoritm drept model să se realizeze un algoritm pentru rezolvarea ecuației generale de gradul al II-lea, $ax^2 + bx + c = 0$, unde $a, b, c \in \mathbb{R}$.

Enunțuri repetitive

Enunțurile repetitive permit descrierea unor prelucrări ce trebuie efectuate în mod repetat, în funcție de poziția condiției de continuare existând două variante de structuri repetitive: *structura repetitivă condiționată anterior* și *structura repetitivă condiționată posterior*.

Structura repetitivă condiționată anterior **while** (sau instrucțiune de ciclare cu test inițial) are următoarea sintaxă:

<pre> 1: while <expresie-booleana> do 2: <instrucțiune> 3: end while </pre>	<pre> 1: $sum \leftarrow 0$ 2: $i \leftarrow 1$ 3: while ($i \leq n$) do 4: $sum \leftarrow sum + i$ 5: $i \leftarrow i + 1$ 6: end while </pre>
--	--

Cât timp <expresie-booleana> este adevărată, se execută <instrucțiune>; dacă <expresie-booleana> este falsă chiar la prima evaluare, atunci <instrucțiune> nu ajunge să fie realizată niciodată. Acest comportament este opus celui corespunzător structurii repetitive condiționată posterior **repeat**, unde <instrucțiune> este executată cel puțin o dată. (Dacă o expresie are valoarea de adevăr **true** spunem atunci că expresia este *adevărată*; dacă o expresie are valoarea de adevăr **false** spunem atunci că expresia nu este adevărată - este falsă).

Exemplul 1.2 Vom realiza un algoritm pentru calculul câtului și restului împărțirii a două numere întregi, prin scăderi succesive (*a se vedea algoritmul 2*).

Mai întâi, se inițializează câtul cu valoarea zero (linia 3) și restul cu valoarea deîmpărțitului (linia 4). Apoi, atâta timp cât restul este mai mare decât valoarea împărțitorului (liniile 5 - 8), vom incrementa câtul cu o unitate, și decrementa restul cu valoarea împărțitorului. La final, sunt afișate valorile câtului și restului.

Un caz particular de structură repetitivă condiționată anterior este **for**, utilizată în cazul în care o instrucțiune sau un grup de instrucțiuni trebuie să se repete de 0 sau mai multe ori - numărul de repetiții fiind cunoscut înainte de începerea sa. *Enunțurile repetitive bazate pe instrucțiunile **while** și **repeat** sunt mult mai potrivite în cazul în care condiția de terminare trebuie reevaluată în timpul ciclării (atunci când numărul de repetiții nu este cunoscut apriori).*

Algorithm 2 Algoritm pentru calculul împărțirii întregi

```

1: Input  $\{a, b\}$ 
2: if  $((a > 0) \wedge (b > 0))$  then
3:    $cat \leftarrow 0$ 
4:    $rest \leftarrow a$ 
5:   while  $(rest \geq b)$  do
6:      $rest \leftarrow rest - b$ 
7:      $cat \leftarrow cat + 1$ 
8:   end while
9:   Output  $\{cat, rest\}$ 
10: else
11:   Output {"Numerele trebuie sa fie strict pozitive!"}
12: end if

```

Instrucțiunea **for** are următoarea sintaxă:

```

1: for  $\langle Var \rangle \leftarrow \langle Expresie1 \rangle, \langle Expresie2 \rangle,$  1:  $sum \leftarrow 0$ 
    $Step \langle p \rangle$  do                                2: for  $i \leftarrow 1, n$  do
2:    $\langle instructiune \rangle$                                3:    $sum \leftarrow sum + i$ 
3: end for                                           4: end for

```

Comportamentul enunțului repetitiv **for** se descrie cel mai bine prin comparație cu enunțul repetitiv **while**. Astfel secvența următoare de limbaj pseudocod

```

1: for  $v \leftarrow e_1, e_2$   $STEP$   $p$  do
2:    $\langle instructiune \rangle$ 
3: end for

```

este echivalentă cu secvența ce conține enunțul repetitiv **while**:

```

1:  $v \leftarrow e_1$ 
2: while  $(v \leq e_2)$  do
3:    $\langle instructiune \rangle$ 
4:    $v \leftarrow v + p$ 
5: end while

```

e_1 reprezintă valoarea inițială, e_2 limita finală, iar p pasul de lucru: la fiecare pas, valoarea variabilei v este incrementată cu valoarea variabilei p , valoarea ce poate fi atât pozitivă cât și negativă. Dacă $p \geq 0$ atunci v va lua valori în ordine crescătoare, iar dacă $p < 0$ atunci v va primi valori în ordine descrescătoare.

În cazul în care pasul de incrementare este 1, atunci el se poate omite din enunțul repetitiv **for**, variabila contor fiind incrementată automat la fiecare repetiție cu valoarea 1. Dacă pasul de incrementare p are valoarea 1 atunci avem următoarele situații posibile pentru construcția **for**:

- $Expresie1 > Expresie2$: $\langle instructiune \rangle$ nu se execută niciodată;
- $Expresie1 = Expresie2$: $\langle instructiune \rangle$ se execută exact o dată;
- $Expresie1 < Expresie2$: $\langle instructiune \rangle$ se execută de $Expresie2 - Expresie1 + 1$ ori.

Exemplul 1.3 Un caz destul de frecvent întâlnit în practică este cel în care se cere determinarea elementului de valoare maximă, respectiv minimă dintr-un șir de elemente. Acest șir de elemente poate fi păstrat într-o structură de date elementară, cunoscută sub numele de vector. Un vector este un caz particular de matrice având o singură linie și n coloane.

Algoritm 3 Algoritm pentru calculul elementului de valoare minimă dintr-un șir

```

1: Input {  $N, x_1, x_2, \dots, x_N$  }
2:  $min \leftarrow x_1$ 
3: for  $i \leftarrow 2, N$  do
4:   if ( $min > x_i$ ) then
5:      $min \leftarrow x_i$ 
6:   end if
7: end for
8: Output {  $min$  }

```

Prezentăm în continuare algoritmul pentru determinarea elementului de valoare minimă ce aparține unui șir de numere naturale (a se vedea algoritmul 3).

În acest algoritm se observă utilizarea enunțului repetitiv **for**, întâlnit, în general, în situațiile în care se cunoaște apriori numărul de pași pe care trebuie să-l realizeze instrucțiunea repetitivă.

Mai întâi se inițializează variabila min cu valoarea elementului x_1 , presupunând că elementul de valoare minimă este primul element din cadrul vectorului X (linia 2). În continuare vom compara valoarea variabilei min cu valoarea fiecărui element din șir (liniile 3–7): dacă vom găsi un element a cărui valoare este mai mică decât cea a minimului calculat până la momentul curent (linia 4), vom reține noua valoare în variabila min (linia 5).

Structura repetitivă condiționată posterior **repeat ... until** prezintă următoarea sintaxă:

```

1: repeat
2:   <instrucțiune>
3: until <expresie-booleana>
4:    $sum \leftarrow sum + i$ 
5:    $i \leftarrow i + 1$ 
6: until ( $i > n$ )

```

Atâta timp cât <expresie-booleana> este falsă, se execută <instrucțiune>. Se observă faptul că instrucțiunile dintre **repeat** și **until** se vor executa cel puțin o dată.

Exemplul 1.4 Algoritmul 4, prezentat în continuare, calculează suma primelor n numere naturale, $S = 1 + 2 + 3 + \dots + n$.

Notăm cu S_n suma primelor n numere naturale ($S_n = 1 + 2 + 3 + \dots + n$). Aceasta se poate calcula într-o manieră incrementală astfel:

$$\begin{aligned}
 S_1 &= 1 \\
 S_2 &= 1 + 2 = S_1 + 2 \\
 S_3 &= (1 + 2) + 3 = S_2 + 3 \\
 S_4 &= (1 + 2 + 3) + 4 = S_3 + 4 \\
 &\dots \\
 S_n &= (1 + 2 + \dots + n - 1) + n = S_{n-1} + n
 \end{aligned}$$

Observația 1.5 1. Algoritmul 4 utilizează enunțul repetitiv cu test final, **repeat ... until**.

Algoritm 4 Algoritm pentru calculul sumei primelor n numere naturale (prima variantă)

```

1: Input  $\{N\}$ 
2:  $S \leftarrow 0$ 
3:  $i \leftarrow 1$ 
4: repeat
5:    $S \leftarrow S + i$ 
6:    $i \leftarrow i + 1$ 
7: until  $(i > N)$ 
8: Output  $\{S\}$ 

```

2. Enunțurile $S \leftarrow 0$ și $i \leftarrow 1$ au rolul de a atribui valori inițiale variabilelor S și i . Întotdeauna variabilele trebuie inițializate corect din punctul de vedere al algoritmului de calcul. Variabila ce reține rezultatul unui proces de însumări succesive se va inițializa întotdeauna cu valoarea 0, valoare ce nu va influența rezultatul final. O variabilă ce păstrează rezultatul unei operații (sumă sau produs) se va inițializa cu elementul neutru față de operația respectivă.

3. Atribuirile $i = i + 1$ și $S = S + i$ (liniile 5 și 6) sunt lipsite de sens din punct de vedere algebric. Însă, atunci când ne referim la un sistem de calcul electronic, aceste operații se referă la valoarea curentă și la cea anterioară a unei variabile. De asemenea, trebuie să se facă o distincție clară între operația de atribuire și cea de egalitate: operația de atribuire (\leftarrow) face ca valoarea curentă a variabilei din stânga operatorului de atribuire să fie inițializată cu valoarea expresiei din dreapta acestuia (în expresia $k \leftarrow i + 2$ variabila k primește valoarea rezultată în urma evaluării expresiei $i + 2$), pe când operația de egalitate verifică dacă valoarea elementului din stânga operatorului '=' (sau a expresiei aflate în partea stângă a operatorului) este egală cu valoarea expresiei din dreapta acestuia (de exemplu rezultatul evaluării expresiei $k = i + 2$) are valoarea de adevăr **true** dacă valoarea variabilei ' k ' este egală cu valoarea rezultată în urma evaluării expresiei $i + 2$ și are valoarea de adevăr **false** în caz contrar).

Prin urmare, în cazul expresiei $i \leftarrow i + 1$, valoarea curentă a variabilei i devine valoarea anterioară a aceleiași variabile incrementată cu o unitate.

Suma primelor n numere naturale se constituie în suma termenilor unei progresii aritmetice ce se poate calcula direct cu formula sumei, astfel $1 + 2 + \dots + n = \frac{n(n+1)}{2}$. Având în vedere această identitate, algoritmul de calcul a sumei primelor n numere naturale se simplifică foarte mult (a se vedea algoritmul 5).

Algoritm 5 Algoritm pentru calculul sumei primelor n numere naturale (a doua variantă)

```

1: Input  $\{N\}$ 
2:  $S \leftarrow n \cdot (n + 1) / 2$ 
3: Output  $\{S\}$ 

```

Proceduri și funcții

Procedurile sunt subrutine ale căror instrucțiuni se execută ori de câte ori acestea sunt apelate prin numele lor.

Apelarea procedurilor se face în unitatea de program apelantă prin numele procedurii, primit în momentul definirii, urmat de lista parametrilor actuali. Această listă trebuie să corespundă ca număr și tip cu lista parametrilor formali, în situația în care există o listă de parametri formali în antetul subrutinei. Definiția unei proceduri are următoarea sintaxă:

```
1: procedure <NUME>(<lista_parametri_formali>)
2:   <instructiune>
3: end procedure
```

`lista_parametri_formali` (opțională) simbolizează o listă de identificatori (parametri) ce permite transferul datelor între *subrutina apelantă* și *subrutina apelată*. Acești parametri se specifică prin nume (identificator) urmat, eventual, de tipul de dată al parametrului. Mai mulți parametri de același tip pot fi grupați, folosindu-se drept separator virgula.

De fapt, lista parametrilor formali poate fi descrisă mai detaliat astfel:

```
1: procedure <NUME>(<PFI; PFO>)
2: end procedure
   unde
```

PFI = lista parametrilor formali de intrare.

PFO = lista parametrilor formali de ieșire.

Enunțul de apel al unei proceduri are următoarea sintaxă:

```
1: CALL <nume>(<PAI; PAO>)
```

PAI - lista parametrilor actuali de intrare, ce corespund parametrilor formali de intrare. Corespondența se face de la stânga la dreapta și trebuie să fie de același tip cu parametrii formali.

PAO - lista parametrilor actuali de ieșire.

Exemplul 1.6 *Să se realizeze un algoritm care determină cel mai mare divizor comun a două numere naturale.*

Reamintim câteva rezultate teoretice ce vor fi folositoare pentru înțelegerea procesului de calcul al algoritmului ce va fi prezentat.

Teorema 1.7 (Teorema împărțirii cu rest) *Pentru două numere întregi a și b , cu $b \neq 0$, \exists două numere întregi q și r , unice, astfel încât:*

$$a = b \cdot q + r, 0 \leq r < |b|$$

unde a se numește deîmpărțitul, b împărțitorul, q câtul iar r restul.

Definiția 1.2 *Cel mai mare divizor comun (notat cmmdc) a două numere naturale a și b este un număr natural d cu proprietățile:*

1. $d|a, d|b$ (d este un divizor comun al lui a și b);
2. $\forall d' \in \mathbb{N}$ astfel încât $d'|a, d'|b$ avem $d'|d$ (oricare alt divizor comun al lui a și b , îl divide și pe d).

Observația 1.8 1. $\text{cmmdc}(a, 0) = a$.

2. Dacă $\text{cmmdc}(a, b) = 1$ se spune că numerele a și b sunt prime între ele.

3. Între cel mai mic multiplu comun și cel mai mare divizor comun există următoarea relație:

$$\text{cmmmc}(a, b) = \frac{a \cdot b}{\text{cmmdc}(a, b)}. \quad (1.1)$$

Metoda de calcul pentru a obține cel mai mare divizor comun a două numere a și b prin împărțiri succesive, cunoscută sub numele de algoritmul lui Euclid, se poate descrie astfel:

Se împarte a la b și se reține restul r . Dacă r este nul atunci cel mai mare divizor comun este b . În caz contrar, se împarte b la r și se păstrează noul rest. Calculele se continuă, folosindu-se ca deîmpărțit vechiul împărțitor, iar, ca împărțitor, ultimul rest obținut, până când restul obținut devine nul.

Operațiile anterioare pot fi transpuse prin intermediul următoarelor formule matematice:

$$\begin{aligned} a &= bq_1 + r_1 & 0 \leq r_1 < b \\ b &= r_1q_2 + r_2 & 0 \leq r_2 < r_1 \\ r_1 &= r_2q_3 + r_3 & 0 \leq r_3 < r_2 \\ &\dots & \\ r_k &= r_{k+1}q_{k+2} + r_{k+2} & 0 \leq r_{k+2} < r_{k+1} \\ &\dots & \\ r_{n-2} &= r_{n-1}q_n + r_n & 0 \leq r_n < r_{n-1} \\ r_{n-1} &= r_nq_{n+1} + r_{n+1} & 0 \leq r_{n+1} < r_n \end{aligned}$$

Aceste împărțiri nu se constituie într-un proces infinit, deoarece secvența de numere naturale $r_1, r_2, \dots, r_{n+1}, \dots$ este strict descrescătoare ($r_1 > r_2 > \dots > r_n > \dots$) și mărginită inferior de 0. Rezultă că $\exists p \in \mathbb{N}$ astfel încât $r_p \neq 0$, și $r_{p+1} = 0$.

Algoritm 6 Algoritmul lui Euclid pentru calculul cmmdc a două numere

```

1: procedure CMMDC( $x, y, b$ )
2:    $a \leftarrow x$ 
3:    $b \leftarrow y$ 
4:   if ( $b = 0$ ) then
5:      $b \leftarrow a$ 
6:   else
7:      $r \leftarrow a \bmod b$ 
8:     while ( $r \neq 0$ ) do           ▷ Procesul se încheie atunci când  $r$  ia valoarea 0
9:        $a \leftarrow b$ 
10:       $b \leftarrow r$ 
11:       $r \leftarrow a \bmod b$ 
12:    end while
13:  end if
14: end procedure

```

Dacă analizăm întregul proces de calcul, se observă faptul că deîmpărțitul este împărțitorul de la etapa anterioară, iar împărțitorul este restul de la etapa anterioară. De asemenea, trebuie menționat că în acest proces de calcul, câțul nu participă în mod activ.

Algoritmul 6 este un foarte bun exemplu de utilizare a instrucțiunii de ciclare cu test inițial, **while**. Din analiza algoritmului reiese faptul că, mai întâi, se efectuează o evaluare a restului r (calculul său, liniile 7 și 11), după care se testează condiția egalității acestuia cu valoarea 0 (linia 8).

Funcțiile au aceeași sintaxă ca și procedurile:

```

1: function <NUME>(<parametri>)
2:   <instrucțiune>
3: end function

```

Funcțiile pot fi apelate prin numele lor, ca termen al unei expresii.

1.2 Elemente de analiza algoritmilor

Gradul de dificultate al unei probleme P poate fi pus în evidență prin timpul de execuție al algoritmului corespunzător și/sau prin spațiul de memorie necesar. Timpul de execuție în cazul cel mai defavorabil ne dă durata maximă de execuție a unui algoritm. Timpul mediu de execuție se obține prin însumarea timpilor de execuție pentru toate mulțimile de date de intrare urmată de raportarea la numărul acestora.

Definiția 1.3 *Timpul de execuție în cazul cel mai defavorabil al unui algoritm A este o funcție $T_A : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ unde $T_A(n)$ reprezintă numărul maxim de instrucțiuni executate de către A în cazul unor date de intrare de dimensiune n .*

Definiția 1.4 *Timpul mediu de execuție al unui algoritm A este o funcție $T_A^{\text{med}} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ unde $T_A^{\text{med}}(n)$ reprezintă numărul mediu de instrucțiuni executate de către A în cazul unor date de intrare de dimensiune n .*

Fiind dată o problemă P , o funcție $T(n)$ se spune că este o *margină superioară* dacă există un algoritm A ce rezolvă problema P iar timpul de execuție în cazul cel mai defavorabil al algoritmului A este cel mult $T(n)$.

Fiind dată o problemă P , o funcție $T(n)$ se spune că este o *margină pentru cazul mediu* dacă există un algoritm A ce rezolvă problema P iar timpul mediu de execuție al algoritmului A este cel mult $T(n)$.

Fiind dată o problemă P , o funcție $T(n)$ se spune că este o *margină inferioară* dacă orice algoritm A ce rezolvă problema P va avea cel puțin un timp $T(n)$ pentru unele date de intrare de dimensiune n , atunci când n tinde la infinit ($n \rightarrow \infty$).

Definiția 1.5 *Fiind dată o funcție $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ vom nota cu $O(g(n))$ mulțimea:*
 $O(g(n)) = \{f(n) \mid \exists c > 0, n_0 \geq 0 \text{ a.î. } 0 \leq f(n) \leq c \cdot g(n), \forall n \geq n_0\}.$

Vom spune despre f că nu crește în mod sigur mai repede decât funcția g . Pentru a indica faptul că o funcție $f(n)$ este un membru al mulțimii $O(g(n))$, vom scrie $f(n) = O(g(n))$, în loc de $f(n) \in O(g(n))$.

Observația 1.9 *Vom prezenta câteva proprietăți ale lui $O(\cdot)$:*

- $O(f(n) + g(n)) = O(\max\{f(n), g(n)\})$.
De exemplu pentru funcția $f(n) = 7 \cdot n^5 - n^2 + 3 \cdot \log n$ aplicând regula valorii maxime vom avea: $O(f(n)) = O(\max\{7 \cdot n^5, n^2, 3 \cdot \log n\})$ adică $O(f(n)) = O(n^5)$.
- $O(\log_a n) = O(\log_b n)$;
- $f(n) = O(f(n))$ (reflexivitate);
- $f(n) = O(g(n))$ și $g(n) = O(h(n))$ atunci $f(n) = O(h(n))$ (tranzitivitate).

Definiția 1.6 *Fiind dată o funcție $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ vom nota cu $\Theta(g(n))$ mulțimea:*
 $\Theta(g(n)) = \{f(n) \mid \exists c_1, c_2 > 0, \exists n_0 \geq 0 \text{ a.î. } 0 \leq c_1 \cdot g(n) \leq f(n) \leq c_2 \cdot g(n), \forall n \geq n_0\}.$

Spunem că $g(n)$ este o *margină asimptotic tare* pentru $f(n)$.

Definiția 1.7 *Fiind dată o funcție $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ vom nota cu $\Omega(g(n))$ mulțimea:*
 $\Omega(g(n)) = \{f(n) \mid \exists c > 0, n_0 \geq 0 \text{ a.î. } 0 \leq c \cdot g(n) \leq f(n), \forall n \geq n_0\}.$

La fel cum O furnizează o delimitare *asimptotică superioară* pentru o funcție, Ω furnizează o delimitare *asimptotică inferioară* pentru aceasta.

Teorema 1.10 Pentru orice două funcții $f(n)$ și $g(n)$, avem $f(n) = \Theta(g(n)) \iff f(n) = O(g(n))$ și $f(n) = \Omega(g(n))$.

Definiția 1.8 Fiind dată o funcție $g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ vom nota cu $o(g(n))$ mulțimea: $o(g(n)) = \{f(n) \mid \forall c > 0, \exists n_0 > 0 \text{ a.î. } 0 \leq f(n) < c \cdot g(n), \forall n \geq n_0\}$.

Observația 1.11 $f(n) = o(g(n)) \iff \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{g(n)} = 0$.

Definiția 1.9 $f(n) \in \omega(g(n)) \iff g(n) \in o(f(n))$

$\omega(g(n))$ este o mulțime ce se definește astfel:

$$\omega(g(n)) = \{f(n) \mid \forall c > 0, \exists n_0 > 0 \text{ a.î. } 0 \leq c \cdot g(n) < f(n), \forall n \geq n_0\}$$

Observația 1.12 1. $f(n) = \Theta(g(n)), g(n) = \Theta(h(n)) \implies f(n) = \Theta(h(n))$ (tranzitivitate);

2. $f(n) = \Theta(f(n))$ (reflexivitate);

3. $f(n) = \Theta(g(n)) \iff g(n) = \Theta(f(n))$ (simetrie).

Definiția 1.10 O funcție f are o creștere exponențială dacă $\exists c > 1$ a.î. $f(x) = \Omega(c^x)$ și $\exists d$ a.î. $f(x) = O(d^x)$. O funcție f este polinomială de gradul d dacă $f(n) = \Theta(n^d)$ și $f(n) = O(n^{d'})$, $\forall d' \geq d$.

Teorema 1.13

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{g(n)}{f(n)} = \begin{cases} c & \implies g(n) \in \Theta(f(n)), c > 0 \\ 0 & \implies g(n) \in o(f(n)) \\ \infty & \implies f(n) \in o(g(n)). \end{cases} \quad (1.2)$$

Exemplul 1.14 • Pentru $x \in \mathbb{R}_+^*$ avem $x^n \in o(n!)$.

Deoarece

$$\frac{x^n}{n!} < \frac{x^n}{\underbrace{x^4 \dots x^4}_{\lceil n/2 \rceil \text{ ori}}} \leq \frac{x^n}{(x^4)^{n/2}} = \frac{x^n}{x^{2n}} = \left(\frac{1}{x}\right)^n, \quad (1.3)$$

rezultă că

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x^n}{n!} = 0. \quad (1.4)$$

• $\log n \in o(n)$.

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\log x}{x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{(\log x)'}{(x)'} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\frac{1}{x}}{1} = 0.$$

• Pentru $a, b > 1$, $a, b \in \mathbb{R}^*$ avem $\log_a n \in \Theta(\log_b n)$.

Calcularea cu exactitate a timpului de execuție al unui program oarecare se poate dovedi o activitate dificilă. De aceea, în practică se utilizează estimări încercându-se eliminarea constantelor și simplificarea formulelor ce intervin în cadrul evaluării.

Dacă două părți ale unui program, P_1 și P_2 , au timpii de execuție corespunzători $T_1(n)$ și $T_2(n)$, unde $T_1(n) = O(f(n))$ și $T_2(n) = O(g(n))$, atunci programul $P_1 \oplus P_2$ va avea timpul

de execuție $T_1(n) + T_2(n) = O(\max(f(n), g(n)))$ (*regula sumei*), unde \oplus reprezintă operația de concatenare.

Prin aplicarea acestei reguli, rezultă faptul că, timpul necesar execuției unui număr finit de operații este, neluând în considerare constantele, caracterizat în principal de către timpul de execuție al operației cele mai costisitoare.

Cea de-a doua regulă, *regula produsului*, spune că, fiind date două funcții $f(n)$ și $g(n)$ astfel încât $T_1(n) = O(f(n))$ și $T_2(n) = O(g(n))$, atunci avem $T_1(n) \cdot T_2(n) = O(f(n) \cdot g(n))$.

Pe baza *regulilor produsului și sumei* putem face următoarele reduceri:

$$O(1) \subseteq O(\log n) \subseteq O(n) \subseteq O(n \log n) \subseteq O(n^2) \subseteq O(n^3) \subseteq O(2^n)$$

Prezentăm în continuare câteva reguli generale pentru evaluarea complexității unui algoritm:

- timpul de execuție al unei instrucțiuni de atribuire, citire sau afișare a unei variabile este $O(1)$.
- timpul de execuție al unei secvențe de instrucțiuni este proporțional cu timpul instrucțiunii care durează cel mai mult.
- timpul de execuție al unei instrucțiuni de decizie (**if**) este timpul executării instrucțiunilor de pe ramura aleasă plus timpul necesar evaluării condiției.
- timpul de execuție pentru o instrucțiune de ciclare este suma, după numărul de pași pe care îi realizează instrucțiunea de ciclare, dintre timpul necesar executării corpului instrucțiunii plus timpul necesar evaluării condiției.

```
1: for  $i \leftarrow 1, n$  do
2:    $A(i)$ 
3: end for
```

Dacă instrucțiunii compuse $A(i)$ îi corespunde un timp de execuție constant t , ce nu depinde de i , atunci timpul corespunzător întregii instrucțiuni de ciclare **for** anterioare este:

$$\sum_{i=1}^n t = t \sum_{i=1}^n 1 = t \cdot n = O(n) \quad (1.5)$$

În cazul general, timpul de execuție al instrucțiunii compuse $A(i)$ depinde de pasul i , notat cu t_i . Astfel timpul total corespunzător instrucțiunii **for** este $\sum_{i=1}^n t_i$.

- Instrucțiunile de ciclare al căror număr de pași depinde de îndeplinirea unei condiții (**while**) sau de nedeplinirea acesteia (**repeat ... until**), sunt mult mai dificil de analizat deoarece nu există o metodă generală de a afla cu exactitate numărul de repetări al corpului instrucțiunii. De exemplu, pentru fragmentul următor

```
1:  $i \leftarrow l$ 
2: while ( $a_i < x$ ) do
3:   ...
4:    $i \leftarrow i + 1$ 
5: end while
    ▷ calcule ce pot modifica, direct sau indirect, valoarea lui  $a_i$ 
```

nu se poate preciza de câte ori se va ajunge la realizarea instrucțiunii de incrementare din interiorul instrucțiunii **while**. În marea majoritate a cazurilor se utilizează elemente de teoria probabilităților în vederea obținerii unei estimări a numărului de repetări al corpului instrucțiunii.

Exemplul 1.15 *De exemplu*

```

1: for  $i \leftarrow 1, n$  do
2:   instructiune1
3: end for

```

are timpul de execuție $O(n)$.

```

1: for  $i \leftarrow 1, n$  do
2:   for  $j \leftarrow 1, m$  do
3:     instructiune2
4:   end for
5: end for

```

Timpul de execuție pentru secvența de cod ce conține două instrucțiuni de ciclare imbricate este $O(n \cdot m)$.

Exemplul 1.16 *Să considerăm un alt exemplu: se dă un șir A cu n numere reale, și se dorește calcularea elementelor unui șir B astfel încât să avem $b_i = \frac{1}{i} \cdot \sum_{j=1}^i a_j$, pentru $i = \overline{1, n}$.*

```

1: for  $i \leftarrow 1, n$  do
2:    $s \leftarrow 0$ 
3:   for  $j \leftarrow 1, i$  do
4:      $s \leftarrow s + a_j$ 
5:   end for
6:    $b_i \leftarrow \frac{s}{i}$ 
7: end for
8: return

```

Dacă notăm cu o constantă c_x , timpul necesar pentru efectuarea unei operații atomice, vom obține: costul efectuării liniei 1 este $c_1 \cdot n$, al liniei 2 este $c_2 \cdot n$, al liniei 3 este $c_3 \cdot i$, al liniei 4 este $c_4 \cdot i$, al liniei 6 este $c_5 \cdot n$ iar al liniei ?? este c_6 .

$$\begin{aligned}
 T(n) &= c_1 n + c_2 n + \sum_{i=1}^n c_3 i + \sum_{i=1}^n c_4 i + c_5 n + c_6 = c_1 n + c_2 n + c_3 \sum_{i=1}^n i + c_4 \sum_{i=1}^n i + c_5 n + c_6 \\
 &= \frac{n(n+1)}{2} (c_3 + c_4) + n(c_1 + c_2 + c_5) + c_6 \\
 &= \frac{1}{2} (c_3 + c_4) n^2 + \frac{1}{2} (c_3 + c_4) n + n(c_1 + c_2 + c_5) + c_6 \\
 &= \frac{1}{2} (c_3 + c_4) n^2 + \left[\frac{1}{2} (c_3 + c_4) + c_1 + c_2 + c_5 \right] n + c_6 = n^2 \cdot p + n \cdot q + c_6.
 \end{aligned}$$

De obicei nu se efectuează o analiză atât de detaliată a algoritmului, dar se încearcă o evaluare a blocurilor principale, cum ar fi instrucțiunile de ciclare, atribuindu-le direct valori corespunzătoare complexității timp, atunci când este posibil:

$$T(n) = O(n^2) + O(n) + O(1) = O(n^2). \quad (1.6)$$

Vom modifica algoritmul anterior astfel încât să reducem numărul de calcule efectuate:

```

1:  $s \leftarrow 0$ 
2: for  $i \leftarrow 1, n$  do
3:    $s \leftarrow s + a_i$ 
4:    $b_i \leftarrow \frac{s}{i}$ 
5: end for

```

6: *return*

Pentru această variantă de lucru, complexitatea timp este următoarea:

$$T(n) = O(1)(\text{linia } 1) + O(n)(\text{liniile } 2-4) + O(1)(\text{linia } 6) = O(n) \quad (1.7)$$

În urma analizei de complexitate, putem concluziona faptul că cea de-a doua variantă a algoritmului rulează într-un timp liniar.

1.2.1 Metoda substituției

Metoda substituției presupune mai întâi ghicirea (estimarea) formei soluției pentru relația de recurență și apoi, demonstrarea prin inducție matematică, a corectitudinii soluției alese.

Metoda poate fi aplicată în cazul unor ecuații pentru care forma soluției poate fi estimată. Să considerăm următoarea relație de recurență:

$$T(n) = \begin{cases} 1 & , \text{ dacă } n = 1 \\ 2T(\frac{n}{2}) + n & , \text{ în rest.} \end{cases} \quad (1.8)$$

Vom presupune că soluția acestei relații de recurență este $T(n) = O(n \log n)$ (notăm $\log_2 n = \log n$). Folosind metoda *inducției matematice*, vom încerca să demonstrăm inegalitatea:

$$T(n) \leq cn \log n. \quad (1.9)$$

Presupunem mai întâi, că inecuația (1.9) are loc pentru $\forall k < n$, inclusiv pentru $\frac{n}{2}$, adică $T(\frac{n}{2}) \leq c \cdot \frac{n}{2} \cdot \log(\frac{n}{2})$.

Vom demonstra că inecuația (1.9) este îndeplinită și pentru n : $T(n) = 2T(\frac{n}{2}) + n$.

$$\begin{aligned} T(n) &\leq 2(c \frac{n}{2} \log \frac{n}{2}) + n = cn \log \frac{n}{2} + n \\ &= cn \log n - cn \log 2 + n = cn \log n - cn + n \\ &\leq cn \log n. \end{aligned} \quad (1.10)$$

Metoda inducției matematice presupune să arătăm că soluția respectă și cazurile particulare ($T(1) = 1$). Pentru $n = 1$ vom avea $T(1) = c \cdot 1 \cdot \log 1 = 0$ ceea ce contrazice relația $T(1) = 1$.

Această situație poate fi rezolvată dacă considerăm că $T(n) = cn \log n$, $\forall n \geq n_0$ (n_0 este o constantă).

Din $T(2) = 4$ și $T(3) = 5$ vom alege valoarea parametrului c astfel încât să fie îndeplinite inegalitățile $T(2) \leq 2c \log 2$ și $T(3) \leq 3c \log 3$. Se observă că orice valoare a lui $c \geq 2$ satisface inegalitățile anterioare.

1.2.2 Schimbarea de variabilă

Această metodă presupune realizarea unei schimbări de variabilă în vederea simplificării formulei sau pentru regăsirea unei formule deja cunoscută.

Să considerăm ecuația $T(n) = 2T(\sqrt{n}) + \log n$. Dacă înlocuim pe n cu 2^m obținem:

$$T(2^m) = 2T(2^{\frac{m}{2}}) + \log 2^m = 2T(2^{\frac{m}{2}}) + m. \quad (1.11)$$

Notăm cu $S(m) = T(2^m)$ și înlocuind în (1.11), obținem o nouă relație de recurență:

$$S(m) = 2S(\frac{m}{2}) + m. \quad (1.12)$$

Se observă că această relație are o formă similară cu cea din formula (1.8).

Soluția relației (1.12) este:

$$S(m) = O(m \log m) \Rightarrow T(n) = T(2^m) = S(m) = O(m \log m) = O(\log n \log \log n). \quad (1.13)$$

În final se obține faptul că $T(n) = O(\log n \log \log n)$.

1.2.3 Metoda iterativă

Metoda iterativă este mult mai eficientă deoarece nu presupune 'ghicirea' soluției, varianta ce conduce deseori la rezultate greșite și timp pierdut. De exemplu, să considerăm următoarea formulă de recurență:

$$T(n) = \begin{cases} 1 & , \text{dacă } n = 1 \\ T(\frac{n}{2}) + 1 & , \text{în rest.} \end{cases} \quad (1.14)$$

Pentru rezolvarea acestei recurențe vom substitui succesiv pe n cu $\frac{n}{2}$:

$$\begin{aligned} T(n) &= T\left(\frac{n}{2}\right) + 1 \\ &= T\left(\frac{n}{4}\right) + 2 \\ &= T\left(\frac{n}{8}\right) + 3 \\ &\dots \\ &= T\left(\frac{n}{2^k}\right) + k. \end{aligned} \quad (1.15)$$

Prin urmare atunci când $1 = \frac{n}{2^k} \Rightarrow k = \log n$, vom avea

$$T(n) = 1 + k = 1 + \log n \Rightarrow T(n) = O(\log n).$$

Să analizăm o altă formulă de recurență:

$$T(n) = \begin{cases} 1 & , \text{dacă } n = 1 \\ 2T(\frac{n}{2}) + n & , \text{în rest.} \end{cases} \quad (1.16)$$

Înlocuind succesiv pe n cu $\frac{n}{2}$ vom obține următoarea serie de identități:

$$\begin{aligned} T(n) &= 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n \\ &= 2\left(2T\left(\frac{n}{2}\right) + \frac{n}{2}\right) + n = 4T\left(\frac{n}{4}\right) + 2n \\ &= 4\left(2T\left(\frac{n}{8}\right) + \frac{n}{4}\right) + 2n = 8T\left(\frac{n}{8}\right) + 3n \\ &\dots \\ &= 2^k T\left(\frac{n}{2^k}\right) + kn. \end{aligned} \quad (1.17)$$

Deoarece substituția se oprește atunci când $\frac{n}{2^k} = 1$, adică pentru $k = \log n$, vom avea:

$$T(n) = 2^k + kn = n + n \log n = O(n \log n). \quad (1.18)$$

1.2.4 Teorema master

Metoda master pune la dispoziție o variantă de rezolvare a unor recurențe de forma

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n), \quad (1.19)$$

unde $a \geq 1, b > 1$ sunt constante, iar $f(n)$ este o funcție asimptotic pozitivă. Formula de recurență (1.19) descrie timpul de execuție al unui algoritm ce presupune descompunerea unei probleme de dimensiune n în a subprobleme, fiecare având dimensiunea datelor de intrare $\frac{n}{b}$. $f(n)$ reprezintă costul asociat împărțirii datelor de intrare cât și costul combinării rezultatelor celor a subprobleme.

Teorema 1.17 (Teorema master) [24] Fie $a \geq 1$ și $b > 1$ două constante, $f(n)$ o funcție asimptotic pozitivă, și $T(n)$ definită de relația de recurență

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + f(n),$$

unde $\frac{n}{b}$ va fi $\lfloor \frac{n}{b} \rfloor$ sau $\lceil \frac{n}{b} \rceil$.

Atunci $T(n)$ este mărginită asimptotic după cum urmează:

1. dacă $f(n) = O(n^{\log_b a - \epsilon})$ pentru o constantă $\epsilon > 0$, atunci $T(n) = \Theta(n^{\log_b a})$;
2. dacă $f(n) = \Theta(n^{\log_b a} \log^k n)$, atunci $T(n) = \Theta(n^{\log_b a} \log^{k+1} n)$ (de obicei $k = 0$);
3. dacă $f(n) = \Omega(n^{\log_b a + \epsilon})$ pentru o constantă $\epsilon > 0$, și dacă $a f(\frac{n}{b}) \leq c f(n)$ pentru o constantă $c < 1$ și oricare număr n suficient de mare, atunci $T(n) = \Theta(f(n))$.

Corolarul 1.18 Pentru o funcție f de tip polinomial unde $f(n) = cn^k$ avem:

1. dacă $a > b^k$ atunci $T(n) = O(n^{\log_b a})$;
2. dacă $a = b^k$ atunci $T(n) = O(n^k \log n)$;
3. dacă $a < b^k$ atunci $T(n) = O(n^k)$.

Cu alte cuvinte, dacă

$$T(n) \leq aT\left(\frac{n}{b}\right) + O(n^k),$$

atunci avem

$$T(n) = \begin{cases} O(n^k \log n) & , \text{dacă } a = b^k \\ O(n^k) & , \text{dacă } a < b^k \\ O(n^{\log_b a}) & , \text{dacă } a > b^k. \end{cases}$$

Exemplul 1.19 • Fie $T(n) = 2T(\frac{n}{2}) + n$. Avem $a = 2, b = 2, k = 1, f(n) = n^k$. Aplicând corolarul pentru cazul $a = b^k$, se obține soluția $T(n) = O(n^k \log n) = O(n \log n)$.

- Pentru $T(n) = 9T(\frac{n}{3}) + n$, avem $a = 9, b = 3, k = 1$. Aplicând corolarul pentru cazul $a > b^k$, se obține soluția $T(n) = O(n^{\log_3 9}) = O(n^2)$.
- Fie $T(n) = 4T(\frac{n}{2}) + n^3$. Avem $a = 4, b = 2, k = 3, f(n) = n^3$. Aplicând corolarul pentru cazul $a < b^k$, se obține soluția $T(n) = O(n^3)$.
- Fie $T(n) = 2^n T(\frac{n}{2}) + n^n$. Nu se poate aplica Teorema master deoarece $a = 2^n$ nu este constant.

- Fie $T(n) = 2T(\frac{n}{2}) + n \log n$. Atunci avem $a = 2, b = 2, k = 1, f(n) = \Theta(n^{\log_2 2} \log^k n)$, și aplicând Teorema master, cazul al doilea, obținem: $T(n) = \Theta(n \log^2 n)$.
- Fie $T(n) = \frac{1}{2}T(\frac{n}{2}) + \frac{1}{n}$. Nu se poate aplica Teorema master deoarece $a = \frac{1}{2} < 1$.
- Fie $T(n) = \sqrt{2}T(\frac{n}{2}) + \log n$. Aplicând Teorema master pentru $a = \sqrt{2}, b = 2, f(n) = O(n^{\frac{1}{2}-\epsilon})$ obținem: $T(n) = \Theta(\sqrt{n})$.
- Fie $T(n) = 3T(\frac{n}{4}) + n \log n$. Aplicând Teorema master pentru $a = 3, b = 4, f(n) = \Omega(n^{\log_4 3+\epsilon})$ obținem: $T(n) = \Theta(n \log n)$.
- Fie $T(n) = 16T(\frac{n}{4}) - n \log n$. Nu se poate aplica Teorema master deoarece $f(n) = -n \log n$ nu este o funcție asimptotic pozitivă.

Exemplul 1.20 Analiza acțiunilor

Deschiderea unei acțiuni la o anumită dată calendaristică reprezintă numărul maxim de zile consecutive (până la acea dată) în care prețul acțiunii a fost mai mic sau egal cu prețul din ziua respectivă. Fie p_k prețul unei acțiuni în ziua k iar d_k deschiderea calculată în aceeași zi.

În continuare se prezintă un exemplu de calcul al deschiderii unei acțiuni pentru un număr de 7 zile:

p_0	p_1	p_2	p_3	p_4	p_5	p_6
9	6	3	4	2	5	7
d_0	d_1	d_2	d_3	d_4	d_5	d_6
1	1	1	2	1	4	6

Algoritm 7 Algoritm de calcul al deschiderii unei acțiuni (prima variantă)

```

1: procedure COMPUTESPAN1( $p, n; d$ )
2:   for  $k \leftarrow 0, n - 1$  do
3:      $j \leftarrow 1$ 
4:     while  $((j < k) \wedge (p_{k-j} \leq p_k))$  do
5:        $j \leftarrow j + 1$ 
6:     end while
7:      $d_k \leftarrow j$ 
8:   end for
9:   return
10: end procedure

```

Algoritmul 7 calculează deschiderea unei acțiuni pentru un interval mai lung de timp pe baza evoluției prețurilor acesteia. Timpul de execuție al acestui algoritm este $O(n^2)$.

Vom prezenta un alt mod de calcul al deschiderii unei acțiuni folosind o stivă (a se vedea algoritmul 8).

Stiva este o structură de date de tip container deoarece ea depozitează elemente de un anumit tip. Pentru a putea să operăm asupra unei colecții de elemente păstrate într-o stivă, se definesc următoarele operații, în afară de operațiile fundamentale **push** și **pop**:

- **push**($x: \text{object}$) – adaugă obiectul x în vârful stivei.
- **pop**() : object – elimină și întoarce obiectul din vârful stivei; dacă stiva este goală avem o situație ce generează o excepție.

- $peek(): object$ – întoarce valoarea obiectului din vârful stivei fără a-l extrage.
- $size(): integer$ – întoarce numărul de obiecte din stivă.
- $isEmpty(): boolean$ – întoarce *true* dacă stiva nu conține nici un obiect.
- $isFull(): boolean$ – întoarce *true* dacă stiva este plină.
- $init(capacitate: integer)$ – inițializează stiva.

Algorithm 8 Algoritm de calcul al deschiderii unei acțiuni (a doua variantă)

```

1: procedure COMPUTESPAN2( $p, n; d$ )
2:   call  $init(S)$ 
3:   for  $k \leftarrow 0, n - 1$  do
4:      $ind \leftarrow 1$ 
5:     while  $(isEmpty(S) = false) \wedge (ind = 1)$  do
6:       if  $(p_k \geq peek(S))$  then
7:         call  $pop(S)$ 
8:       else
9:          $ind \leftarrow 0$ 
10:      end if
11:    end while
12:    if  $(ind = 1)$  then
13:       $h \leftarrow -1$ 
14:    else
15:       $h \leftarrow peek(S)$ 
16:    end if
17:     $d_k \leftarrow k - h$ 
18:    call  $push(S, k)$ 
19:  end for
20:  return
21: end procedure

```

Timpul de execuție al noului algoritm este $O(n)$.

1.3 Exerciții

1. (a) Să se determine dacă un număr natural este simetric sau nu.
- (b) Să se determine toate cifrele distincte dintr-un număr natural.
- (c) Să se determine reprezentarea în baza 2 a unui număr natural.
- (d) Să se determine forma corespunzătoare în baza 10 a unui număr reprezentat în baza 2.
- (e) Să se elimine dintr-un număr natural toate cifrele de forma $3k + 1$ și să se afișeze numărul rezultat.
- (f) Pentru un număr natural dat să se construiască din cifrele acestuia cel mai mare număr prin amplasarea mai întâi a cifrelor impare și apoi a cifrelor pare.
2. (a) Să se determine toți divizorii unui număr natural.